

Поправки к величине томсоновского сечения, обусловленные релятивистскими эффектами и наличием дрейфовой скорости классического заряда в поле монохроматической плоской волны

А. В. Пересторонин¹⁾

Физический институт им. П.Н. Лебедева РАН, 119991 Москва, Россия

Поступила в редакцию 23 января 2017 г.

Предложен подход к решению релятивистской задачи о движении классического заряда в поле монохроматической плоской волны произвольной поляризации (линейной, круговой или эллиптической), основанный на анализе 4-векторного уравнения движения заряда в совокупности с 4-векторными и тензорными уравнениями, которым удовлетворяют компоненты тензора электромагнитного поля монохроматической плоской волны, и позволяющий получить аналитические выражения для усредненного по времени квадрата 4-ускорения заряда, а также для усредненных значений любых, периодических по времени системы отсчета величин. Получены выражения, описывающие в произвольной инерциальной системе отсчета интегральную мощность рассеянного излучения, пропорциональную усредненному по времени квадрату 4-ускорения заряда, и интегральное сечение рассеяния, являющееся отношением мощности рассеянного излучения к интенсивности падающего. Для системы отсчета, в которой заряд в среднем покоится, найдено выражение, определяющее величину сечения рассеяния, совпадающее при круговой и линейной поляризации падающей волны с известными результатами, и описывающее, кроме того, случай эллиптической поляризации падающей волны. Для лабораторной системы отсчета, в которой начальная скорость заряда равна нулю, получено выражение, определяющее величину сечения рассеяния, учитывающее релятивистские эффекты и наличие в этой системе отсчета ненулевой дрейфовой скорости частицы. В случае круговой поляризации падающей волны сечение рассеяния в лабораторной системе отсчета равно величине томсоновского сечения.

DOI: 10.7868/S0370274X17060091

1. Введение. В классической теории томсоновского рассеяния рассматривается нерелятивистское движение точечного заряда в электромагнитном поле монохроматической плоской волны линейной поляризации. В теории Томсона отношение полной или интегральной усредненной мощности \mathcal{P} излучения заряда, ускоренно движущегося под действием внешнего поля этой волны, к интенсивности падающего излучения I равно величине томсоновского сечения

$$\frac{\mathcal{P}}{I} = \sigma_0, \quad (1)$$

связанного с классическим радиусом r_q частицы, имеющей заряд q и массу m , формулой

$$\sigma_0 = \frac{8\pi}{3} r_q^2; \quad r_q = \frac{q^2}{mc^2}, \quad (2a)$$

где c – скорость света. При выводе (1) не учитываются релятивистские поправки и реакция излучения [1].

В рамках томсоновской теории предполагается, что колеблющийся в переменном поле заряд в среднем покоится, т.е. величина усредненной по времени

или дрейфовой скорости заряда равна нулю. В общем случае такое предположение не является оправданным. Так, в работе [2] в результате нерелятивистского анализа поведения заряда в переменном поле сделан вывод о существовании, наряду с колебательным движением, систематического дрейфа частицы в поле волны, скорость которого зависит от начальных условий. В рамках релятивистского подхода к решению задачи о движении заряда в поле монохроматической плоской электромагнитной волны [3–5] подтверждается наличие ненулевой дрейфовой скорости частицы в лабораторной системе отсчета, т.е. такой системе отсчета, в которой заряд покоился в начальный момент времени. В [2] отмечено, что “наличие систематического дрейфа у частицы в поле волны меняет качественную картину рассеяния света на свободных частицах”, поскольку “приводит к изменению углового распределения и дает смещение рассеянной частоты”.

В настоящей работе движение заряда рассматривается с учетом релятивистских эффектов и наличия дрейфовой скорости заряда в электромагнитном поле монохроматической плоской волны, имеющей

¹⁾e-mail: anatoly@sci.lebedev.ru

любую возможную поляризацию (линейную, круговую или эллиптическую). На основе анализа релятивистских уравнений движения, не учитывающих реакцию излучения, получены выражения, определяющие в произвольной инерциальной системе отсчета интегральную мощность излучения (величину, не описывающую характеристики углового распределения излучения, но являющуюся результатом интегрирования углового распределения мощности излучения по полному телесному углу) и полное или интегральное сечение рассеяния, равное отношению мощности рассеянного излучения к интенсивности падающего.

2. Сечение рассеяния в системе отсчета, в которой заряд в среднем покоится, для случаев линейной и круговой поляризации. При нулевой дрейфовой скорости заряда, т.е. в системе отсчета, в которой заряд в среднем покоится, выражения, определяющие величину сечения рассеяния с учетом релятивистских поправок для случаев монохроматических плоских волн линейной и круговой поляризации, получим в результате преобразования известных результатов, приведенных в [6] в виде решений задач 3 и 4 к §73. В них определяется “интенсивность излучения заряженной частицей, стационарно движущейся в поле циркулярно-поляризованной плоской электромагнитной волны” и в поле линейно поляризованной волны. Согласно уравнению (73.7) в [6], определяемая в этих задачах величина имеет размерность мощности. Для модуля волнового вектора, обозначенного здесь как k_4 , частоты излучения ω , длины волны λ и периода колебаний T_ω падающего монохроматического излучения выполняются соотношения

$$k_4 = \frac{\omega}{c} = \frac{2\pi}{\lambda} = \frac{2\pi}{cT_\omega}. \quad (2b)$$

Определив безразмерную величину

$$\mu^2 = \frac{r_q \lambda^2}{\pi} \frac{I}{mc^3}, \quad (2c)$$

выразим, используя (2), в решениях задач 3 и 4 к §73 амплитудные значения вектора напряженности электрического поля падающего излучения через интенсивность этого излучения I . Преобразовав решения этих задач, запишем их в форме соотношений, определяющих величину сечения рассеяния для случаев разной поляризации падающей волны:

$$\begin{aligned} \text{для круговой} - \frac{\mathcal{P}}{I} &= \sigma_0 (1 + \mu^2); \\ \text{для линейной} - \frac{\mathcal{P}}{I} &= \sigma_0 \left(1 + \frac{3}{4} \mu^2\right). \end{aligned} \quad (3)$$

Определенная равенством (2с) величина μ^2 в два раза меньше аналогичной безразмерной величины, нередко используемой различными авторами при анализе релятивистского поведения заряда в волне (в работе [3] она обозначена как μ , в [5] – q^2 , в [7] – x).

Выражения, описывающие при нулевой дрейфовой скорости заряда поправки к величине томсоновского сечения, обусловленные релятивистскими эффектами, для случаев линейной и круговой поляризации падающей волны, приведены здесь в такой форме записи (3), которая удобна для сравнения полученных в настоящей работе результатов с известными.

3. Связь мощности излучения и сечения рассеяния с усредненным по времени квадратом 4-ускорения заряда. Согласно [6], полное количество энергии $\Delta\mathcal{E}$, излучаемое ускоренным зарядом, движение которого характеризуется 4-вектором ускорения W_i , определяется (см., например, уравнение (73.4) и (73.6) в [6]) равенством

$$\Delta\mathcal{E} = \frac{2q^2}{3} \int (-W_n^2) c dt = \int d\mathcal{E}^{\text{rad}},$$

где W_n^2 – квадрат 4-ускорения, имеющий размерность, равную размерности квадрата обратного расстояния. Если W_n^2 является периодической функцией времени t с периодом T , то усредненный по времени квадрат 4-ускорения $\langle -W_n^2 \rangle_t$ определяется интегралом

$$\langle -W_n^2 \rangle_t = \frac{1}{T} \int_t^{t+T} (-W_n^2) dt. \quad (4)$$

Полное количество энергии $\Delta\mathcal{E}_T$, излучаемое зарядом за время, равное периоду T , пропорционально усредненному квадрату 4-ускорения:

$$\Delta\mathcal{E}_T = \int_t^{t+T} d\mathcal{E}^{\text{rad}} = -\frac{2q^2}{3} c \int_t^{t+T} W_n^2 dt = \frac{2q^2}{3} c T \langle -W_n^2 \rangle_t,$$

и, следовательно, мощность излучения, являющаяся отношением излучаемой за период энергии $\Delta\mathcal{E}_T$ к величине периода T , связана с величиной $\langle -W_n^2 \rangle_t$ формулой

$$\mathcal{P} = \frac{\Delta\mathcal{E}_T}{T} = \frac{2}{3} q^2 c \langle -W_n^2 \rangle_t. \quad (5)$$

Из (5) с учетом (2) следует соотношение

$$\frac{\mathcal{P}}{I} = \sigma_0 \frac{\langle -W_n^2 \rangle_t}{\mu^2 k_4^2}. \quad (6)$$

Вычисление величины интегрального сечения рассеяния (6) сводится, таким образом, к нахождению результата операции усреднения (4) квадрата 4-ускорения заряда по времени системы отсчета.

4. Описание результатов предлагаемого подхода к решению релятивистской задачи о движении заряда в поле монохроматической плоской волны. В настоящей работе приводятся результаты предлагаемого подхода к решению релятивистской задачи о движении классического заряда в поле монохроматической плоской волны произвольной поляризации (линейной, круговой или эллиптической), относящиеся к вычислению в произвольной инерциальной системе отсчета интегрального сечения рассеяния. Более подробно излагаемые далее результаты и способы их получения описаны в работе [8].

Для вычисления результата операции усреднения по времени (4), определяющего сечение (6), необходимо убедиться в том, что квадрат 4-ускорения является периодической функцией времени и найти значение периода T , который, вообще говоря, не равен периоду T_ω волны [3, 4], в поле которой движется частица.

4.1. Решения уравнений движения в произвольной инерциальной системе отсчета. В результате анализа 4-векторного уравнения движения заряда во внешнем электромагнитном поле, не учитывающего реакцию излучения, в совокупности с тензорными и 4-векторными уравнениями, которым удовлетворяют компоненты тензора электромагнитного поля монохроматической плоской волны, в [8] получены точные решения уравнений движения в виде зависимостей 4-скорости U_i и 4-координаты X_i частицы от параметра Φ , определяемого значением фазы волны в точке нахождения частицы. В произвольной инерциальной системе отсчета 4-вектор скорости U_i частицы, движущейся в поле монохроматической плоской волны, может быть представлен в форме

$$U_i(\Phi) = \sqrt{1 + \mu^2} \bar{U}_i + Z_i^{(1)} \cos \Phi + Z_i^{(2)} \sin \Phi + Z_i^{(3)} \cos 2\Phi + Z_i^{(4)} \sin 2\Phi, \quad (7)$$

где \bar{U}_i – постоянный 4-вектор дрейфовой скорости, а четыре постоянных 4-вектора Z_i зависят от начальных условий и поляризации волны. В случае круговой поляризации волны $Z_i^{(3)} = Z_i^{(4)} = 0$.

В работе [7] приведено решение задачи о движении классического заряда во внешнем электромагнитном поле плоской волны, не учитывающее реакцию излучения, в виде 4-векторной зависимости импульса (пропорционального 4-вектору скорости) от значения 4-потенциала в точке нахождения частицы (уравнение (6), гл. 2 в [7]). Если подставить в это

уравнение выражение для 4-потенциала монохроматической плоской волны линейной поляризации, пропорциональное косинусу фазы (с. 11 в [7]), то осциллирующие слагаемые будут содержать зависимости от косинуса фазы и косинуса удвоенной фазы. Подстановка выражения для 4-потенциала волны круговой поляризации, являющегося суммой двух слагаемых, одно из которых пропорционально косинусу, а другое – синусу фазы (с. 56 в [7]), приведет к тому, что осциллирующие слагаемые будут содержать зависимости от косинуса и синуса фазы. Таким образом, полученное решение (7) не противоречит известному решению задачи о движении классического заряда в поле плоской волны, приведенному в [7].

В отличие от обычно принимаемого для работы в псевдоевклидовом пространстве соглашения о мнимом значении временной компоненты 4-вектора, здесь для 4-векторов используется форма записи, при которой их пространственные компоненты считаются мнимыми величинами:

$$X_i = \begin{Bmatrix} X_\alpha \\ X_4 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} ix_\alpha \\ x_4 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} ix_\alpha \\ ct \end{Bmatrix}.$$

В записи компонент четырехмерных величин и трехмерных векторов греческие индексы $\alpha, \beta \dots$ пробегает значения от 1 до 3, а латинские индексы i, n – от 1 до 4. Три пространственные компоненты x_α 4-вектора X_i являются составляющими трехмерного вектора \mathbf{x} . Дифференциал собственного времени материальной точечной частицы выражается равенством $ds = \sqrt{(dX_i)^2}$, а 4-скорость

$$\frac{dX_i}{ds} = U_i = \begin{Bmatrix} U_\alpha \\ U_4 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} iu_\alpha \\ u_4 \end{Bmatrix}, \quad (8)$$

$$u_4 = \frac{1}{\sqrt{1 - \mathbf{v}^2/c^2}}, \quad \mathbf{u} = u_4 \frac{\mathbf{v}}{c}$$

является единичным 4-вектором $U_i^2 = 1$, в отличие от пространства Минковского (в котором временная компонента 4-вектора – мнимая величина), где $ds = \sqrt{-(dX_i)^2}$, а $U_i^2 = -1$. В рамках этих определений квадрат времениподобных 4-векторов является положительной величиной, а пространственноподобных – отрицательной.

Плоская волна характеризуется волновым 4-вектором нулевой длины

$$K_i = \begin{Bmatrix} ik_\alpha \\ k_4 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} ik_\alpha \\ \omega/c \end{Bmatrix}, \quad k_\alpha^2 = k_4^2, \quad K_n^2 = 0,$$

где k_α являются составляющими трехмерного волнового вектора \mathbf{k} , а электромагнитное поле плоской

волны (см. например определение плоской волны, приведенное в работе [7] и воспроизведенное в [8] с использованием обозначений, принятых в настоящей работе) зависит от четырехмерных координат X_i только через одну инвариантную переменную фазы волны

$$\varphi = K_n X_n = (\omega/c)(ct - \mathbf{n}_k \mathbf{x}), \quad \mathbf{n}_k = \mathbf{k}/k_4.$$

Содержащаяся в (7) величина Φ является разностью

$$\Phi = \varphi - \varphi_0 \quad (9)$$

между значением фазы волны φ в произвольной 4-точке X_i , в отношении которой подразумевается ее принадлежность к мировой линии частицы, и значением фазы волны $\varphi_0 = K_m X_m^0$ в начальной точке мировой линии X_i^0 .

Постоянный единичный 4-вектор \bar{U}_i , содержащийся в решении (7), определяется аналогично (8):

$$\bar{U}_i = \left\{ \begin{array}{l} \bar{U}_\alpha \\ \bar{U}_4 \end{array} \right\} = \left\{ \begin{array}{l} i\bar{u}_\alpha \\ \bar{u}_4 \end{array} \right\}, \quad (10)$$

$$\bar{u}_4 = \frac{1}{\sqrt{1 - \bar{\mathbf{v}}^2/c^2}}, \quad \bar{\mathbf{u}} = \bar{u}_4 \frac{\bar{\mathbf{v}}}{c}.$$

В [8] показано, что трехмерный вектор $\bar{\mathbf{v}}$ является дрейфовой скоростью частицы в поле монохроматической плоской волны, в силу равенства $\bar{\mathbf{v}} = \langle \mathbf{v} \rangle_t$, где $\langle \mathbf{v} \rangle_t$ – усредненный по времени вектор скорости. Операция усреднения вектора мгновенной скорости по времени системы отсчета t определена так же, как это сделано в выражении (4) в отношении квадрата 4-вектора ускорения.

При движении заряда в поле плоской волны сохраняется инвариантное скалярное произведение $K_n U_n$. Следствием постоянства этой величины и определения $U_i = dX_i/ds$ является пропорциональность

$$(K_n U_n) = \frac{d\varphi}{ds} = \text{const} \Rightarrow d\varphi = d\Phi = (K_n U_n) ds$$

дифференциалов фазы и собственного времени частицы, движущейся в поле плоской волны. Поэтому дифференцирование любого выражения по собственному времени $ds = c dt \sqrt{1 - \mathbf{v}^2/c^2}$ может быть сведено к дифференцированию по фазе. Кроме того, сохраняющаяся величина $K_n U_n$ связана простой формулой с другим скалярным произведением

$$(K_n U_n) = \sqrt{1 + \mu^2} (K_m \bar{U}_m), \quad (11)$$

что является следствием четырехмерной “перпендикулярности” 4-векторов Z_i и волнового 4-вектора

$Z_n K_n = 0$. Эти обстоятельства позволяют проинтегрировать уравнение (7), т.е. получить решение в форме 4-векторной зависимости $X_i(\Phi)$, определяющей мировую линию частицы. Дифференцируя (7), получим зависимость $W_i(\Phi)$ 4-ускорения $W_i = dU_i/ds$ от фазы Φ .

4.2. Периодичность квадрата 4-ускорения. Совокупность двух равенств $W_i = W_i(\Phi)$ и $ct = X_4 = X_4(\Phi)$ можно считать параметрическим представлением неявной функциональной зависимости $W_i = W_i(t)$. В [8] показано, что функция $W_i = W_i(t)$, хотя и не может быть выражена в явном виде, но, тем не менее, является периодической функцией времени системы отсчета t , т.е. принимает одинаковые значения в моменты, разделенные промежутком времени, равным периоду

$$T = \frac{2\pi}{c} \frac{\bar{U}_4}{(K_n \bar{U}_n)} = T_\omega \frac{K_4 \bar{U}_4}{(K_m \bar{U}_m)} = \frac{T_\omega}{1 - (\mathbf{n}_k \bar{\mathbf{v}}/c)}. \quad (12)$$

Периодической функцией времени с тем же периодом (12) является 4-вектор скорости U_i . Величины, которые можно представить в виде выражений, содержащих только периодические по времени функции, например вектор мгновенной скорости $\mathbf{v}(t) = c \mathbf{u}(t)/u_4(t)$ и квадрат 4-ускорения $W_n^2 = W_\alpha^2 + W_4^2$, тоже являются периодическими функциями времени системы отсчета t .

4.3. Усреднение квадрата 4-ускорения по времени. В [8] показано, что квадрат 4-ускорения заряда, движущегося в поле плоской волны, определяется значением квадрата напряженности электрического поля \mathbf{E} плоской волны в точке нахождения частицы

$$-W_n^2 = \left(\frac{q}{mc^2}\right)^2 \frac{(K_m U_m)^2}{K_4^2} \mathbf{E}^2. \quad (13)$$

Из (13) следует, что ускорение частицы отсутствует в тех точках траектории, в которых плотность электромагнитной энергии $\mathbf{E}^2/4\pi$ поля плоской волны равна нулю, если такие точки существуют.

Для зависимости квадрата напряженности электрического поля монохроматической плоской волны от фазы можно использовать представление [8]:

$$\mathbf{E}^2 = \frac{\tilde{\mathbf{E}}\tilde{\mathbf{E}}^*}{2} \left(1 + \gamma \cos(2\Phi + \delta)\right), \quad (14)$$

где $\sqrt{\tilde{\mathbf{E}}\tilde{\mathbf{E}}^*/2}$ – действительная положительная величина, аналогичная амплитуде волны, $\delta/2$ – начальная фаза волны, γ – параметр эллиптичности волны, который связан с величинами большой \mathbf{a} и малой \mathbf{b} полуосей эллипса поляризации и его эксцентриситетом ϵ соотношениями

$$\gamma = \frac{1 - \mathbf{b}^2/\mathbf{a}^2}{1 + \mathbf{b}^2/\mathbf{a}^2} = \frac{\epsilon^2}{2 - \epsilon^2}, \quad \text{где} \quad \epsilon = \sqrt{1 - \frac{\mathbf{b}^2}{\mathbf{a}^2}}.$$

Линейной поляризации волны соответствует значение параметра $\gamma = 1$, а круговой поляризации – $\gamma = 0$. В монохроматической плоской волне плотность потока энергии определяется формулой $\mathbf{S} = (c\mathbf{E}^2/4\pi)\mathbf{n}_k$. Поскольку модуль усредненного вектора \mathbf{S} является интенсивностью $I = c\tilde{\mathbf{E}}\tilde{\mathbf{E}}^*/8\pi$ этой волны, равенство (2с) можно переписать в виде

$$\mu^2 = \frac{1}{k_4^2} \left(\frac{q}{mc^2} \right)^2 \frac{\tilde{\mathbf{E}}\tilde{\mathbf{E}}^*}{2} = \frac{1}{k_4^2} \frac{r_q}{mc^2} \frac{\tilde{\mathbf{E}}\tilde{\mathbf{E}}^*}{2}. \quad (2d)$$

Формулы (2), (9), (11), (14) позволяют преобразовать выражение (13) для квадрата 4-ускорения к форме записи, которая удобна для вычислений результата операции усреднения по времени системы отсчета.

Для усреднения различных величин по времени в [8] использованы единообразные формулы, выражающие результат операции усреднения по времени через результат операции усреднения по фазе

$$\langle \mathbf{v} \rangle_t = \frac{\langle u_4 \mathbf{v} \rangle_\varphi}{\sqrt{1 + \mu^2 \bar{u}_4}}; \quad \langle -W_n^2 \rangle_t = \frac{\langle -W_n^2 U_4 \rangle_\Phi}{\sqrt{1 + \mu^2 \bar{U}_4}}. \quad (15)$$

Операции усреднения по параметрам Φ и φ , обозначенные здесь угловыми скобками с соответствующей буквой внизу, эквивалентны в силу (9). Связь между операциями усреднения, например, квадрата 4-ускорения W_n^2 по времени и произведения $u_4 W_n^2$ по фазе (вторая формула (15)) обоснована возможностью преобразования дифференциала времени ($c dt = u_4 ds$) с помощью (11) и (12):

$$dt = \frac{1}{(K_p U_p)} \frac{u_4 d\Phi}{c} = \frac{1}{\sqrt{1 + \mu^2}} \frac{T}{2\pi} \frac{1}{\bar{u}_4} u_4 d\varphi,$$

что позволяет сделать замену переменных в интеграле (4). В рамках этого подхода в [8] получены выражения для ряда усредненных по времени величин, в том числе и средней кинетической энергии классического заряда, движущегося в поле волны произвольной поляризации (линейной, круговой или эллиптической), в произвольной инерциальной системе отсчета. Для лабораторной системы отсчета полученные в [8] выражения, определяющие среднюю кинетическую энергию заряда, движущегося в поле волны линейной или круговой поляризации, совпадают с результатами работы [3].

Выполненное в [8] вычисление величины $\langle -W_n^2 \rangle_t$ приводит, с учетом (6), к результату, в котором сечение рассеяния в произвольной инерциальной системе отсчета зависит от значений компонент \bar{U}_i дрейфовой 4-скорости частицы

$$\frac{\mathcal{P}}{I} = \sigma_0 \left((1 + \mu^2) \frac{(K_n \bar{U}_n)^2}{K_4^2} - \frac{\gamma^2 \mu^2 (K_l \bar{U}_l)}{K_4 \bar{U}_4} \right). \quad (16)$$

4.4. Сечение рассеяния, выраженное через начальные условия. Тензор электромагнитного поля F_{in} плоской волны, зависящий от четырехмерных координат X_i только через одну инвариантную переменную фазы волны φ может рассматриваться как тензорная функция $F_{in} = F_{in}(\varphi)$ одной переменной φ и, следовательно может быть определена производная $\dot{F}_{in} = dF_{in}/d\varphi$. В [8] получена связь между дрейфовой 4-скоростью частицы, движущейся в поле монохроматической плоской волны, и начальными условиями, т.е. значениями полевых величин и 4-скорости частицы в начальной точке мировой линии

$$\bar{U}_i = \frac{1}{\sqrt{1 + \mu^2}} \left(U_i^0 + \mu^2 \frac{K_i}{(K_m U_m^0)} + \frac{\mu K_4}{(K_p U_p^0)} \sqrt{\frac{2}{\tilde{\mathbf{E}}\tilde{\mathbf{E}}^*}} \dot{F}_{in}^0 U_n^0 - \mu^2 \frac{\gamma}{2} \cos(2\varphi_0 + \delta) \frac{K_i}{(K_l U_l^0)} \right), \quad (17)$$

где параметр μ , в зависимости от знака заряда частицы, может принимать как положительные, так и отрицательные значения $\mu = (q/|q|)\sqrt{\mu^2}$. Содержащаяся в (17) величина \dot{F}_{in}^0 является значением тензорной функции \dot{F}_{in} в начальной точке мировой линии X_i^0 , а U_i^0 – значением 4-векторной функции U_i в той же точке X_i^0 . Уравнение (17), описывающее связь между дрейфовой 4-скоростью частицы и начальными условиями, может применяться как в ситуации движения заряда в поле бесконечной монохроматической плоской волны, занимающей все пространство в любой момент времени, так и в ситуации волны с резким передним фронтом. В первом случае начальной точкой X_i^0 можно считать, вообще говоря, любую 4-точку, принадлежащую мировой линии частицы.

Во втором случае начальной точкой мировой линии частицы будем считать 4-точку X_i^0 , где фаза волны имеет значение $\varphi_0 = K_n X_n^0$, с пространственными координатами x_α^0 , которые имеет частица в момент $t^0 = x_4^0/c$ прихода переднего фронта волны в эту точку, и временной координатой $x_4^0 = ct^0$. Частица движется равномерно и прямолинейно или покоится до момента прихода переднего фронта волны точку с координатами x_α^0 . В силу непрерывности всех составляющих вектора скорости в момент прихода волны в точку нахождения частицы, 4-вектор U_i^0 является как начальным значением 4-скорости частицы в поле волны, так и постоянным до прихода волны 4-вектором скорости частицы. Таким образом, в ситуации когда волна имеет резкий передний фронт, начальными условиями удобно считать 4-скорость частицы до прихода волны и значения полевых величин на переднем фронте волны, определяемым уравнением $\varphi = \varphi_0$, которое описывает плоскость перпендику-

лярную направлению распространения волны, движущуюся в этом направлении со скоростью света.

Формула (16) для интегрального сечения рассеяния может быть выражена через начальные условия. Действительно, в силу (11), получим выражение

$$\frac{\mathcal{P}}{I} = \sigma_0 \frac{(K_l U_l^0)}{K_4} \left(\frac{(K_n U_n^0)}{K_4} - \frac{\gamma^2}{4} \frac{\mu^2}{\sqrt{1 + \mu^2 \bar{U}_4}} \right), \quad (18a)$$

где в знаменателе второго слагаемого, согласно (17), содержится величина

$$\begin{aligned} \sqrt{1 + \mu^2 \bar{U}_4} &= U_4^0 + \mu^2 \frac{K_4}{(K_m U_m^0)} - \\ &- \frac{\mu K_4}{(K_p U_p^0)} \sqrt{\frac{2}{\mathbf{E}\mathbf{E}^*}} \dot{F}_{\beta 4}^0 U_\beta^0 - \mu^2 \frac{\gamma}{2} \cos(2\Phi_0 + \delta) \frac{K_4}{(K_l U_l^0)}. \end{aligned} \quad (18b)$$

5. Сечение рассеяния и мощность излучения в двух различных системах отсчета. Используем приведенные в разделе 4 соотношения для получения выражений, определяющих величины сечения рассеяния в двух различных системах отсчета: в лабораторной и в которой заряд в среднем покоится, и сравним значения мощности излучения в этих системах.

5.1. Сечение рассеяния в системе отсчета, в которой заряд в среднем покоится. При нулевой дрейфовой скорости заряда

$$\bar{\mathbf{v}} = 0, \quad \bar{U}_i = \left\{ \begin{array}{l} \bar{U}_\alpha \\ \bar{U}_4 \end{array} \right\} = \left\{ \begin{array}{l} 0 \\ 1 \end{array} \right\}, \quad (K_n \bar{U}_n) = K_4$$

из (16) следует выражение для сечения рассеяния

$$\frac{\mathcal{P}}{I} = \sigma_0 \left(1 + \mu^2 \left(1 - \frac{\gamma^2}{4} \right) \right), \quad (19)$$

совпадающее в предельных случаях круговой $\gamma = 0$ и линейной $\gamma = 1$ поляризации волны с выражениями (3), являющимися преобразованными решениями задач 3 и 4 к §73 в [6], и учитывающее наряду с известными случаями круговой и линейной поляризации еще и случай эллиптической поляризации $0 < \gamma < 1$ падающей волны. Соотношение (19) в системе отсчета, в которой заряд в среднем покоится, определяет поправки к величине томсоновского сечения, обусловленные релятивистскими эффектами.

В работе [5] проанализированы угловые и частотные характеристики излучения, создаваемого зарядом, движущимся в поле монохроматической плоской волны. Полная мощность излучения вычислялась авторами [5] путем интегрирования по полному телесному углу и суммированию по всем возможным частотам полученного ими в системе отсчета,

в которой частица в среднем покоится, выражения, описывающего угловое распределение мощности рассеянного излучения на фиксированной гармонике. В результате такого вычисления найдена формула для полной мощности излучения заряда, движущегося в поле волны круговой поляризации соответствующая решению задачи 3 к §73 в [6] или первому соотношению (3). Полученное выражение (уравнение (3.18) в [5]) относится только к ситуации круговой поляризации падающей волны (в отличие от формулы (19), описывающей все возможные поляризации). Однако при анализе случаев линейной или эллиптической поляризации падающей волны, используемый авторами [5] метод встречается с математическими трудностями, которые не позволяют получать явное выражение для полной мощности излучения заряда, движущегося в поле такой волны. Кроме того, следует отметить расхождение результата сравнения величин мощности излучения в двух различных системах отсчета, приведенных в пункте 5.3 настоящей работы, с результатами статьи [5].

5.2. Сечение рассеяния в лабораторной системе отсчета. При нулевой начальной скорости

$$\mathbf{v}^0 = 0, \quad U_i^0 = \left\{ \begin{array}{l} U_\alpha^0 \\ U_4^0 \end{array} \right\} = \left\{ \begin{array}{l} 0 \\ 1 \end{array} \right\}, \quad (K_m U_m^0) = K_4$$

временная компонента дрейфовой 4-скорости заряда, согласно (18b), определяется выражением

$$\sqrt{1 + \mu^2 \bar{U}_4} = 1 + \mu^2 - \frac{\gamma}{2} \mu^2 \cos(2\varphi_0 + \delta),$$

подстановка которого в (18a) дает сечение рассеяния в лабораторной системе отсчета

$$\frac{\mathcal{P}}{I} = \sigma_0 \left(1 - \frac{\gamma^2/4}{(1 + \mu^2)/\mu^2 - (\gamma/2) \cos(2\varphi_0 + \delta)} \right). \quad (20)$$

Содержащаяся в (20) полная фаза $\varphi_0 + \delta/2$, т.е. сумма начальной фазы $\delta/2$ и фазы φ_0 , определяет значения полевых величин на переднем фронте волны. При малых $|\mu|$, поскольку

$$|\mu| \ll 1 \Rightarrow \frac{1 + \mu^2}{\mu^2} \approx \frac{1}{\mu^2} \gg 1 > \frac{\gamma}{2} \cos(2\varphi_0 + \delta),$$

получаем выражение, не зависящее от значения полной фазы волны $\varphi_0 + \delta/2$ на ее переднем фронте

$$|\mu| \ll 1 : \quad \frac{\mathcal{P}}{I} \approx \sigma_0 \left(1 - \mu^2 \frac{\gamma^2}{4} \right).$$

При больших значениях $|\mu| \gg 1$ в формуле

$$\frac{\mathcal{P}}{I} \approx \sigma_0 \left(1 - \frac{\gamma^2/4}{1 - (\gamma/2) \cos(2\varphi_0 + \delta)} \right)$$

не содержится параметр μ , следовательно сечение не зависит от частоты падающей волны и ее интенсивности.

В случае круговой поляризации падающей волны сечение рассеяния в лабораторной системе отсчета оказывается равно томсоновскому

$$\gamma = 0 : \quad \frac{\mathcal{P}}{I} = \sigma_0.$$

5.3. Сравнение мощности излучения в двух различных системах отсчета. В работе [5] сравнивали мощности излучения заряда в лабораторной системе отсчета и в системе отсчета, в которой частица в среднем покоится, для случая когда падающая волна имеет круговую поляризацию (уравнение (3.35) в [5]). Обозначим, как и в этой работе, значения рассматриваемых величин в лабораторной системе отсчета (Laboratory frame) буквой L, а в системе отсчета, в которой заряд в среднем покоится (average Rest frame) – буквой R. Из (19) и (20) для случая круговой поляризации получим соотношение между значениями мощности рассеянного излучения и интенсивности падающего излучения в двух рассматриваемых системах отсчета

$$\gamma = 0 : \quad \mathcal{P}_L = \frac{I_L}{I_R} \frac{\mathcal{P}_R}{1 + \mu^2}.$$

В монохроматической плоской волне отношение интенсивности волны к квадрату частоты является инвариантной величиной, имеющей одинаковое значение в любой инерциальной системе отсчета

$$\frac{I_L}{\omega_L^2} = \frac{I_R}{\omega_R^2} \quad \Rightarrow \quad \frac{I_L}{I_R} = \frac{\omega_L^2}{\omega_R^2} = \left(\frac{K_4^L}{K_4^R} \right)^2.$$

Скалярное произведение 4-векторов $K_n U_n$ тоже инвариантно относительно преобразований Лоренца

$$(K_n^L U_n^L) = (K_m^R U_m^R).$$

Левая часть последнего равенства имеет значение $K_n^L U_n^L = K_4^L$. Правую часть выразим с помощью (11) через скалярное произведение $K_p \bar{U}_p$, которое в R-системе имеет значение K_4^R . Отсюда следует выражение

$$\frac{K_4^L}{K_4^R} = \sqrt{1 + \mu^2} \quad \Rightarrow \quad \frac{\omega_L^2}{\omega_R^2} = \frac{I_L}{I_R} = 1 + \mu^2,$$

связывающее значения интенсивности падающей волны в двух рассматриваемых системах отсчета.

В случае круговой поляризации падающей волны, значения мощности рассеянного излучения в двух рассматриваемых системах отсчета оказываются точно равны между собой

$$\gamma = 0 : \quad \mathcal{P}_L = \mathcal{P}_R.$$

Полученный результат не совпадает с найденными в работе [5] соотношениями (уравнение (3.35)) между этими величинами.

Для случая линейной или эллиптической поляризации $\gamma \neq 0$ падающей волны из приведенных ранее уравнений можно получить соотношения между значениями мощности или сечения рассеяния в двух рассматриваемых системах отсчета.

6. Заключение. Получено аналитическое выражение (16), определяющее поправки к величине томсоновского сечения, обусловленные релятивистскими эффектами и наличием дрейфовой скорости заряда в поле монохроматической плоской волны. Следующая из (16) формула (19), описывающая при нулевой дрейфовой скорости заряда влияние релятивистских эффектов на величину сечения рассеяния, совпадает при круговой и линейной поляризации падающей волны с известными результатами, и учитывает, кроме того, случай эллиптической поляризации падающей волны. Получены аналитические выражения (18), определяющие поправки к величине томсоновского сечения, обусловленные релятивистскими эффектами и начальными условиями, которыми для случая, когда волна имеет резкий передний фронт, являются скорость частицы до прихода волны и значения полевых величин на переднем фронте волны.

Автор благодарен В.Н. Мурзину за внимание к работе, полезные обсуждения и ценные замечания. Автор благодарен А.А. Рухадзе и В.П. Макарову за обсуждение и полезные советы.

1. Я. Б. Зельдович, УФН **115**, 161 (1975).
2. Б. М. Болотовский, А. В. Серов, УФН **164**, 545 (1994).
3. С. Н. Андреев, В. П. Макаров, А. А. Рухадзе, Квантовая электроника **39**, 68 (2009).
4. Б. М. Болотовский, А. В. Серов, УФН **119**, 667 (2003).
5. E. S. Sarachik and G. T. Schappert, Phys. Rev. D **1**, 2738 (1970).
6. Л. Д. Ландау, Е. М. Лифшиц, Теория поля, Физматлит, М. (2003).
7. В. И. Ритус, Труды ФИАН **111**, 5 (1979).
8. А. В. Пересторонин, Препринт ФИАН **11** (2016).