

ФАЗОВЫЕ ПЕРЕХОДЫ И НОВЫЕ ТИПЫ УПОРЯДОЧЕНИЯ В МОДЕЛИ ИЗИНГА С ДЕФЕКТАМИ ТИПА СЛУЧАЙНОГО ПОЛЯ

Е.Б. Коломейский

Построена теория фазовых переходов, претерпеваемых d -мерной изинговской системой с дефектами типа случайного поля по мере роста степени беспорядка. Предсказаны новые типы упорядоченных фаз при $1 < d \leq 2$.

Свойства неупорядоченных систем являются предметом неослабевающего внимания на протяжении уже многих лет. Одним из наиболее важных недавних достижений в этой области явилось доказательство того факта, что нижней критической размерностью модели Изинга с дефектами типа случайного поля является $d = 2$ (см., например, обзор ¹ и цитированную там литературу). Этот результат соответствует такой постановке задачи, когда находится размерность, при которой впервые однородно намагниченное состояние образца оказывается неустойчивым относительно разбиения на домены при наличии пренебрежимо слабого беспорядка. В противоположном предельном случае сильного беспорядка система, очевидно, независимо от размерности находится в неупорядоченном состоянии. Следовательно, при $d > 2$ происходит фазовый переход по мере увеличения степени беспорядка. Целью предлагаемой работы является его исследование. Кроме того, будет показано, что при $1 < d \leq 2$ существуют новые типы упорядочения с нулевой спонтанной намагниченностью, а соответствующие фазы также претерпевают фазовый переход в неупорядоченное состояние. Проводимый ниже анализ идейно близок скейлинговой теории андерсоновской локализации (см., например, ²), с которой, насколько это возможно, будет проведено сравнение.

Напомним вначале, каким образом решается вопрос о нижней критической размерности. Один из возможных способов, полезный для дальнейшего, состоит в рассмотрении зависимости коэффициента поверхностного натяжения доменной стенки от масштаба L . Последняя связана с тем, что дефекты, делая границу шероховатой, уменьшают ее поверхностную энергию. Соответствующий относительный вклад имеет вид ¹:

$$\frac{\Delta\sigma}{\sigma_0} = \frac{3}{2} \left(\frac{\Delta a^{2-d}}{\Gamma^2} \right)^{2/3} \frac{1 - (L/a)^{(2/3)(2-d)}}{2-d}. \quad (1)$$

Здесь σ_0 - затравочный коэффициент поверхностного натяжения, Γ - эффективная жесткость доменной стенки, Δ - среднеквадратичная флуктуация случайного поля, определенная для удобства так, чтобы общий множитель в правой части (1) был равен $3/2$, a - масштаб обрезания в плоскости стенки. Пределу слабого беспорядка отвечает неравенство $k = \Delta a^{2-d}/\Gamma^2 \ll 1$. При $d > 2$ первое слагаемое формулы (1) представляет собой малый по сравнению с единицей отрицательный вклад в поверхностное натяжение, а второе - положительную размерную поправку, обращающуюся в нуль при $L \rightarrow \infty$. Однако при $d \leq 2$ знак этой поправки меняется, она начинает нарастать и при некотором критическом L_c обращает в нуль полное поверхностное натяжение, приводя к неустойчивости состояния с однородной намагниченностью. Любопытно, что похожая ситуация имеет место в теории локализации, причем роль σ_0 играет проводимость, L_c соответствует радиусу локализации, а формула (1) - интерференционной добавке к проводимости ². Для описания фазового перехода (аналога перехода Андерсона) результат (1) необходимо переформулировать на языке ренормгруппы. Сходство

с теорией локализации подсказывает, что ключевым параметром ренормгруппы должна стать величина, аналогичная кондактансу. Таковой является разница свободных энергий систем, у которых спины на границах задаются противоположно направленными и сонаправленными, соответственно. Результирующую избыточную энергию уместно назвать полной жесткостью G . Если $G(L \rightarrow \infty) \rightarrow 0$, то это признак неупорядоченной фазы. В любом другом случае ($G \rightarrow \text{const}$ или $G \rightarrow \infty$) фаза будет упорядоченной. Если $G(L \rightarrow \infty) = \sigma L^{d-1}$, то упорядочение характеризуется изинговской спонтанной намагниченностью, а последнее соотношение служит определением поверхностного натяжения σ . Анализ зависимости $G(L)$ является очень полезным, поскольку позволяет обнаружить при $1 < d \leq 2$ новые типы упорядочения, отличные от изинговского.

Вид функции Гелл-Манна - Лоу $\beta(G) = \partial \ln G / \partial \ln L$ восстанавливается точно также как это делается в теории локализации. Если мы имеем упорядоченную фазу со спонтанной намагниченностью, то это соответствует независимому от масштаба σ при $L \rightarrow \infty$ или $G = \sigma L^{d-1}$. Отсюда в нулевом порядке

$$\beta(G) = d - 1.$$

Используя выражение (1) для получения следующего приближения $\beta(G)$ при $G \rightarrow \infty$ находим, что $\beta(G) = d - 1 - k^{2/3}(L/a)^{\frac{2}{3}(2-d)}$. Подставляя сюда результат нулевого порядка $G = \sigma L^{d-1}$, получаем

$$\beta(G) = d - 1 - k^{2/3}(G/\sigma a^{d-1})^{\frac{2}{3}\frac{2-d}{d-1}}. \quad (2)$$

В пределе сильного беспорядка ($G \rightarrow 0$) можно ожидать, что изменение вида граничных условий затрагивает лишь узкую область вблизи края образца. Поэтому $G(L) \sim \exp(-L/L_c)$ и подобно теории локализации

$$\beta(G) = \ln G + \text{const}.$$

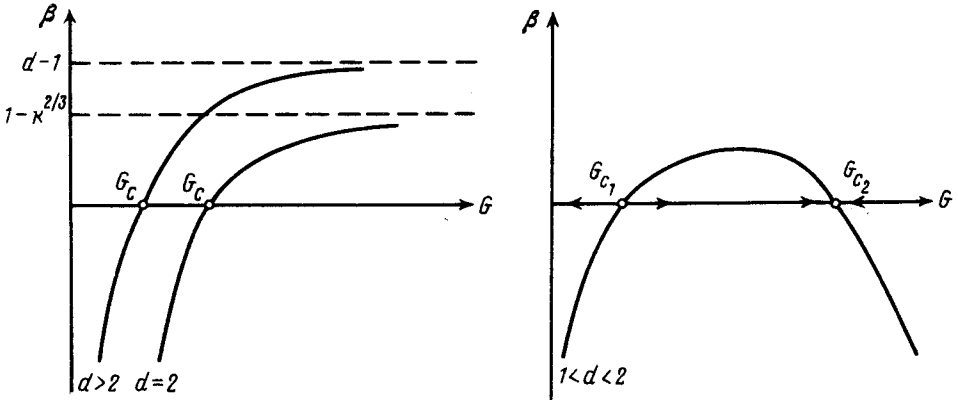
На основании полученных асимптотических формул для больших и малых G можно предположить зависимость $\beta(G)$, изображенную на рисунке для случая $k \ll 1$. Следует отметить, что вид последней кривой, строго говоря, может быть восстановлен лишь при $d \rightarrow 2$ снизу. Однако не видно причин, по которым зависимость $\beta(G)$ могла бы претерпеть качественные изменения и при менее жестких ограничениях $1 < d < 2$.

Результирующее уравнение ренормгруппы

$$\frac{\partial \ln G}{\partial \ln L} = \beta(G)$$

имеет неустойчивую фиксированную точку G_c при $d \geq 2$, а также две фиксированные точки: G_{c1} (неустойчивую) и G_{c2} (устойчивую) при $1 < d < 2$. Первый из перечисленных случаев напоминает теорию локализации. Если начальное значение $G_0 \simeq \sigma_0 a^{d-1} < G_c$, то, $\bar{\beta} < 0$, $G(L \rightarrow \infty) \rightarrow 0$ и мы находимся в неупорядоченной фазе. Если $G_0 > G_c$, то $\beta > 0$, $G \rightarrow \infty$, что служит признаком упорядоченного состояния. При $d > 2$ полная жесткость асимптотически приближается к закону $G = \sigma L^{d-1}$, сигнализируя об изинговском характере упорядочения. При $d = 2$ полная жесткость стремится к зависимости $G = g L^{1-k^{2/3}}$ (g - соответствующая удельная жесткость). Можно утверждать, что упорядоченное состояние в этом случае характеризуется нулевой спонтанной намагниченностью, так как показатель степени в последнем соотношении меньше единицы. Еще менее "жесткой" оказывается упорядоченная фаза при $1 < d < 2$. В этом случае при $G_0 > G_{c1}$ полная жесткость стремится к G_{c2} . Заметим, что в отличие от теории локализации "прохождение" точки перехода при изменении

k обеспечивается соответствующим перемещением кривой $\beta(G)$ при практически неизменном начальном условии G_0 .



Анализ фазового перехода при $G = G_c (d \geq 2)$ в точности повторяет исследование перехода Андерсона, поэтому выпишем сразу конечные результаты. В окрестности точки перехода корреляционная длина расходится по закону

$$L_c \simeq a \left| \frac{G_0 - G_c}{G_c} \right|^{-\frac{1}{y(d)}},$$

где $y = \frac{\partial \beta}{\partial \ln G} \Big|_{G=G_c}$, а коэффициент поверхностного натяжения и удельная жесткость $g(d=2)$ обращаются в нуль как

$$\sigma \sim (G_0 - G_c)^{\frac{d-1}{y(d)}}, \quad g \sim (G_0 - G_c)^{\frac{1-k^{2/3}}{y(d)}}.$$

Поскольку начальное значение G_0 конечно, то можно утверждать, что в точке перехода ($d=2$) $k_c < 1$. Грубая оценка индекса y возможна лишь при $d > 2$, если предположить, что G_c определяется в основном выражением (2). Отсюда

$$y(d) = \frac{2}{3}(d-2).$$

Однако, в отличие от теории локализации, такая оценка при $d \rightarrow 2$ оказывается заведомо неверной, так как при $d=2$ правая часть (2) вообще не зависит от G .

В заключение отметим, что однопараметричность изложенной теории представляется обоснованной благодаря факту отсутствия перенормировки жесткости стенки Γ и среднеквадратичной флуктуации случайного поля Δ ¹.

Существует также еще одно принципиальное обстоятельство - неаналитичность зависимости $\beta(G^{-1})$ при $G \rightarrow \infty$, отличающие изложенные выше соображения от скейлинговой теории андерсоновской локализации. Этот факт является следствием выражения для поправки (1) к коэффициенту поверхностного натяжения, которое имеет существенно непертурбативное происхождение¹. Хотя при конструировании функции Гелл-Манна - Лоу аналитические свойства поправки (также как в теории локализации) не используются, это обстоятельство, само по себе, заслуживает внимания.

Автор благодарен рецензенту за это замечание.

Литература

1. Nattermann T., Villain J. Phase Transitions, 1988, 11, 5.
2. Абрикосов А.А. Основы теории металлов, М: Наука, 1987, 193.